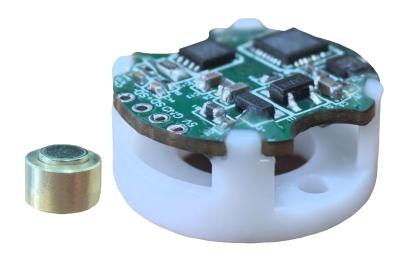


规格书



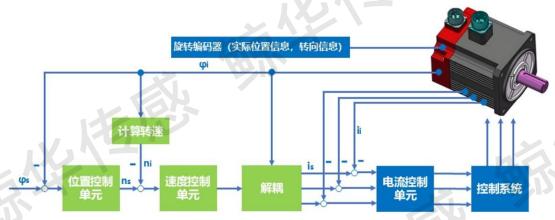
上海鲸华航空科技有限公司

	目录		
– ,	、概要		2
=,	、产品型号说明		2
Ξ,	、技术规格		21 X X 5
四、	. 电气参数	R	3
	. 电缆信号颜色说明		3
六、	、通讯协议	1	4
t,	、安装要求及电机端推荐尺寸		7
八、	、安装示意图		7
九、	、相关附件示意图		9
+.	、规格型号说明		9

使用前请仔细阅读此规格书,以便正确使用,并妥善保存,以备随时参考。

-、概要:

本规格书主要描述如何使用鲸华传感所属产品MAS19系列17位磁电分体式绝对值编码器。本产品主 要用于伺服驱动控制系统,提供准确的位置和速度控制单元所需的反馈信息和辅助信号。

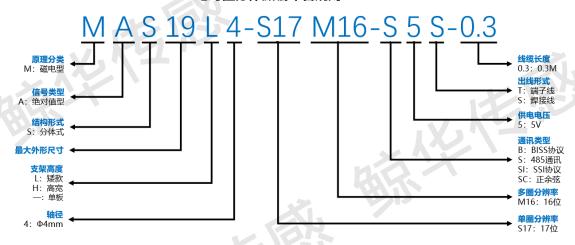


位置与速度控制系统

编码器的性能影响着电机的特性,主要表现在:定位精度、速度稳定性、噪音等方面,本产品使用 485总线型通讯接口,可提高抗干扰性能,提高性能稳定性。

二、产品型号说明

绝对值分体磁编命名规则



三、技术规格

参数名称	具体描述	
单圈分辨率	131071 (17bit)	
圈数	65535 (16bit) 暂无	4/
通讯接口	RS485	
通讯频率	≤16KHz	
波特率	2.5Mbps	
保护功能	故障报警, 电池电压报警	12/12
最大转速	≤6000rpm	*
	~ 2 ~	

上海鲸华航空科技有限公司

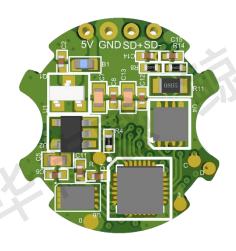
轴径	直轴, Φ4
转动惯量	0.11kg.mm ² (Φ6) /0.10kg.mm ² (Φ8)
使用环境温度	-20°C ~ +105°C
储存温度	-25°C ~ +65°C
使用环境 / 储存湿度	≤90% (40°C/21d,基于 EN 60068-2-78);无结露
test.	10 至 55Hz 之间,保持振幅 1.5mm;55 至 2000Hz 之间,加速度为
振动	98m/s ² ; XYZ 每轴向 2 小时,共 6 小时。
机械冲击	冲击加速度 980m/s², 11ms; 每方向冲击 3次, 共 18次
防护等级	一 (电机后罩盖防护)
绝缘电阻	≥50 MΩ

四、电气参数

参数名称		具体描述	4371
输入供电电压		DC: 5V±5%	
主电源供电电流	消耗	≤150mA,常温典型值≤90mA,105°时≤125mA	
沿变化时间		≤100nS	
电池故障电压		2.0V	
进入电池预警电	压	3.0V	
退出电池预警电	压	3.1V	
主电源转低功料	违压	1.3V	
低功耗转主电源	純压	2.5V	
差分输出电平	高电平	最小值 3.5V	
左刀棚山电平	低电平	最大值 1.7V	

五、电缆信号颜色说明

5.1 板面示意图



5.2 线束线色定义

线缆颜色	红	黑	蓝	黄	棕 (暂无)	白 (暂无)	屏蔽网 (暂无)
功能定义	5V	0V	SD+	SD-	BA+	BA-	PE

注 1: 电缆颜色如有更改,会另行通知,请以编码器规格书的颜色定义为准;

注 2: 线束标准长度为 0.3 米和 0.55 米, 如需其他规格需在订货前说明;

六、通讯协议

6.1 概述

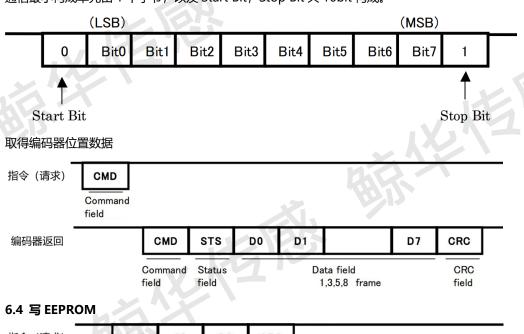
基本描述	描述	备注
编码方式	NRZ	
发送方式	差分发送	RS485
接收方式	差分接收	RS485
通讯波特率	2.5M	
同步方式	起止同步(8Bit 数据,1Bit 启动,1Bit 停止)	
传送错误检测	CRC	CRC 多项式 x ⁸ +1

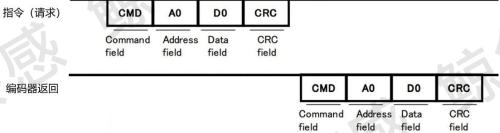
6.2 EEPROM 通讯格式

页数	地址	描述	字节总数	备注	
Page0	0x00~0x7F	用户参数域	126		
Page1	0x00~0x7F			126	用户可使用字节为
Page2	0x00~0x7F		126	756 字节。 页选择地址 0x7F (默	
Page3	0x00~0x7F		用厂参数域	126	认选择第 0 页,有效
Page4	0x00~0x7F		126	写入 0~5)。	
Page5	0x00~0x7F		126	□八0~3)。	
最大可擦望	写次数		100000次		

6.3 帧格式构成单元

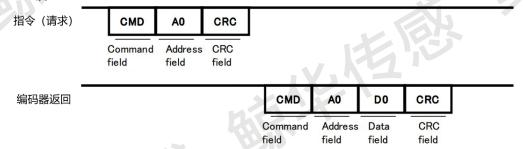
通信最小构成单元由 1 个字节,以及 Start Bit, Stop Bit 共 10bit 构成。





上海鲸华航空科技有限公司

6.5 读 EEPROM



6.6 数据详细描述

6.6.1 Commond Field (CMD)

CMD由1个与	P节数据标	勾成,类别	別以及说明如下表所示
类别	类型	CMD	备注
	ID0	0x02	单圈位置信息读取
读操作	ID1	0x8A	多圈计数信息读取
读探TF	ID2	0x92	编码器 ID 信息读取
	ID3	0x1A	编码器所有信息读取
写EEPROM	ID6	0x32	写 EEPROM
读 EEPROM	IDD	0xEA	读 EEPROM
	ID7	0xBA	连续发送 10 次指令(时间间隔不小于 62.5us),所有故编码器障复位
复位操作	ID8	0xC2	连续发送 10 次指令(时间间隔不小于 62.5us),单圈值复位
	IDC	0x62	连续发送 10 次指令(时间间隔不小于 62.5us),多圈值复位

(*所有 CMD 指令发送间隔最小 62.5us)

6.6.2 Status field (SF)

SF由1个	SF 由 1 个字节组成,每个位的定义见下表										
Bit0	Bit1	Bit2	Bit3	Bit4	Bit5	Bit6	Bit7				
Rsvd	Rsvd	Rsvd	Rsvd	Counting Error	Rsvd	Rsvd	Rsvd				
"0"	"0"	"0"	"0"	同 ALMC/Bit2	"0"	"0"	"0"				

6.6.3 Data (Data Field)

Data ID code	Data ID code 和 Data field 的关系定义表										
Data ID code	CMD	D0	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7		
Data ID 0	0x02	ABS 0	ABS 1	ABS 2							
Data ID 1	0x8A	ABM0	ABM1	ABM2	5	Ţ.					
Data ID 2	0x92	ENID	1-1-	AK							
Data ID 3	0x1A	ABS 0	ABS 1	ABS 2	ENID	ABM0	ABM1	ABM2	ALMC		
Data ID 7	0xBA	ABS 0	ABS 1	ABS 2							
Data ID 8	0xC2	ABS 0	ABS 1	ABS 2							
Data ID C	0x62	ABS 0	ABS 1	ABS 2							

ABS0~ABS2 分别为编码器单圈位置的低位、中位和高位,其中 ABS2 的高 7 位为 0,其他数据组成 17bits 单圈位置信息。

ABM0~ABM2 分别为编码器多圈位置的低位、中位和高位,其中 ABM2 为 0,其他数据组成 16bits 多 圈位置信息。

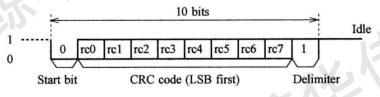
ENID 为编码器 ID 信息,默认为 0x11。ALMC 为编码器故障标志位;

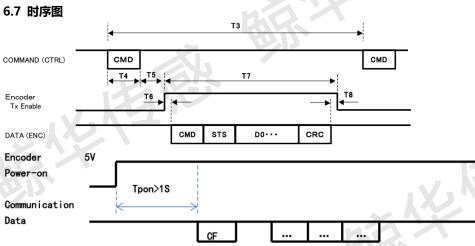
6.6.4 ALMC

单圈编码器 ALMC 故障见下表								
Bit0	Bit1	Bit2	Bit3	Bit4	Bit5	Bit6	Bit7	
Over Speed	0	Counting Error			•	0	0	
(速度超过 7200rpm)	U	(单圈数据解算故障)	Ü	U	U	U	U	

多圈编码器 ALMC 故障见下表												
Bit0	Bit1	Bit2	Bit3	Bit4	Bit5	Bit6	Bit7					
OverSpeed	0	Counting Error	0	0	Multi-turn Error	Battery Error	Battery Alarm					
速度超过 7200rpm	1	单圈数据解算故障			多圈数据解算故障	电池故障	电池欠压 报警					

6.6.5 CRC (CRC Field)

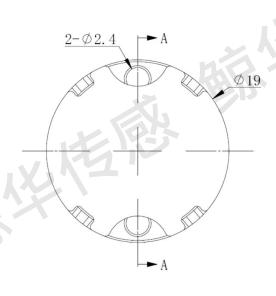


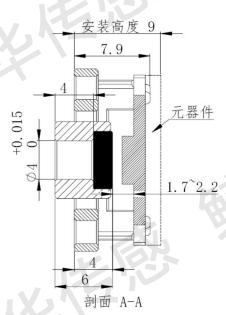


1	编码器	数据取得帧时序: (单位: uS)	(1/Q)					
	记号	内容	Min	Тур	Max	备注		
	T3	命令周期		62.5				
	T4	帧时间		4		2.5Mbps-10bit ×1		
	T5	发送有效延时时间	1.6		5.5			
	T6	发送有效设定时间	0.7		1.6			
		ID0、ID1、ID7、ID8、IDC 应答帧时间	28		32	2.5Mbps-10bit× 6		
	T7	ID2 应答帧时间	20		25	2.5Mbps-10bit ×4		
		ID3、ID4 应答帧时间	48		51	2.5Mbps-10bit ×1		
		ID5 应答帧时间	40		42	2.5Mbps-10bit ×9		
	T8	发送无效延时时间	0.5		1.5			
YXX.	Tpon	上电待机时间	0.75	15	1.5S			
	~ 6 ~							

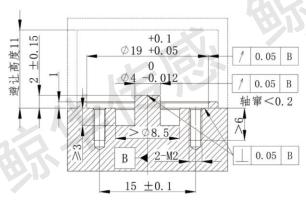
七、安装要求及电机端推荐尺寸

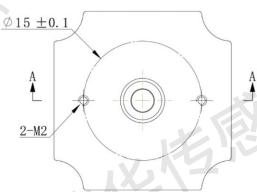
7.1 MAS19 产品示意图





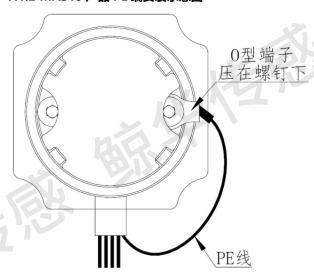
7.1.1 MAS19 产品适配非抱闸电机出轴长度推荐尺寸





相景人华人生后数

7.1.2 MAS19 产品 PE 端安装示意图

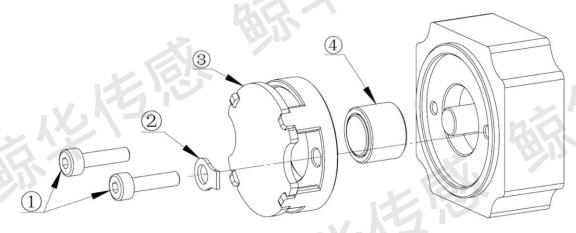


上海鲸华航空科技有限公司

7.2 抱闸电机安装要求

- 7.2.1 客户将编码器适配安装于抱闸电机时,磁铁组件必需与电机编码器安装轴端相隔 1mm 间距安装,不允许磁铁组件紧贴电机编码器安装轴端进行组装;
- 7.2.2 编码器塑料支架与电机编码器安装后端盖面增加 1mm 垫片,同步增加塑料支架的安装高度;

八、安装示意图



8.1 安装步骤:

8.1.1 零部件: ①2 颗 M2 螺钉; ②线束上的 O 型端子; ③编码器本体; ④磁铁组件;

8.1.2 非抱闸电机组装步骤:

- 1、在磁铁组件④内壁涂覆均匀且适量的胶水(推荐使用环氧树脂胶水),将磁铁组件④下压到与电机轴端接触,等待胶水固化;
- 2、将编码器本体③放至电机后端面止口内,对准安装孔位;
- 3、将线束上的 O 型端子②放置于支架的任一安装孔位上,用 M2 螺钉①蘸取螺纹胶后依次锁紧支架,推 荐扭力 $2\sim3$ kgf·cm;

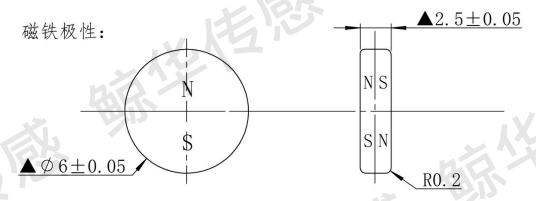
九、相关附件示意图

固定螺钉需客户自行根据后端盖厚度进行匹配,其他如线束、磁铁组件也可自行匹配,自行匹配时需满足以下设计要求

9.1 线束要求

线缆需选用双绞屏蔽柔性线缆,按照接线定义焊接于电路板上;

9.2 磁铁组件要求



9.3 螺钉推荐使用要求

编码器与电机端盖固定螺钉推荐: M2 x 4 尺寸螺钉

上海鲸华航空科技有限公司

十、规格型号说明

产品类别	规格型号	应用说明		
单圈 产品	MAS19L-S17-S5S-线长	外径 19 单板,自行匹配磁铁组件,适配 25 基座或 28 基座电机,线长选配 0.3/0.55 米或自行匹配;		
	MAS19L4-S17-S5S-线长	外径 19 配套支架,轴径 ø4 磁铁组件,适配 25 基座或 28 基座电机,线长选配 0.3/0.55 米或自行匹配;		
	兴恒感			

版本	更改时间	主要更改内容
V1.0	2025.8.12	初版发布
	V. KEN	
	-	

主: 技术规格书以最新发布的版本执行, 老版本自动失效。

联系方式:

上海鲸华航空科技有限公司

公司地址:中国(上海)自由贸易试验区临港新片区海洋一路333号1号楼、2号楼

生产厂址: 浙江省嘉兴市南湖区南溪东路 1955 号 4 幢研发楼 3 楼

联系电话: 陈经理 13600559547 技术支持: 王 工 18368388098

网址: www.JiHale.com